

$$240\rho = 4\rho Vb^2 + 2\rho(\sqrt{L20} - 2Vb)^2$$

$$L20 = 2Vb^2 + (\sqrt{L20} - 2Vb)^2$$

$$L20 = 2Vb^2 + L20 - 4Vb\sqrt{L20} + 4Vb^2$$

$$0 = 6Vb^2 - 4Vb\sqrt{L20}$$

$F_{da} = mg \sin \theta$

Física I - IME

Prova Substitutiva - 29/11/2011

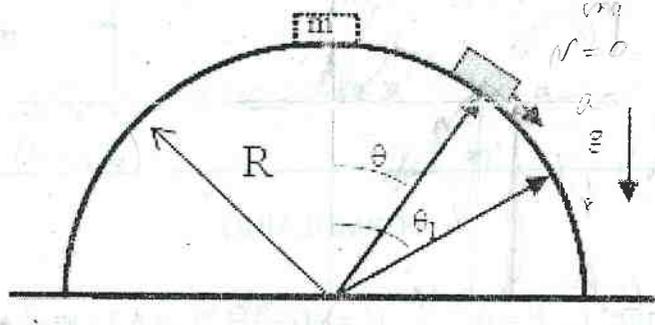
- A prova tem duração de 110 minutos.
- Preencha as folhas de resposta com o seu nome e número USP, de forma legível.
- Resolva cada exercício começando na frente da folha com o mesmo número, utilizando, se for necessário, o verso da folha.
- Justifique todas as suas respostas com comentários, fórmulas e cálculos intermediários, sem esquecer as unidades das grandezas físicas pedidas. Não serão aceitas respostas sem justificativa.

$\cos \theta_1 = \frac{2gR}{v^2}$

$\cos \theta_1 = \frac{2gR}{v^2}$

1ª Questão: Um pequeno bloco, de massa m , é abandonado (com velocidade desprezível) no topo de uma superfície semi-esférica, de raio R , sobre a qual desliza sem atrito, como mostra a figura.

- a (1.0) - Determine a velocidade do bloco quando ele está passando pela posição angular θ .
- b (1.0) - Calcule a força de contato (normal), entre a superfície e o bloco, como função de θ .
- c (0.5) - Calcule o ângulo limite, θ_l , a partir do qual o bloco perde contato com a superfície.



$\frac{mg \cos \theta_1}{R} = \frac{mv^2}{R}$

$\cos \theta_1 = \frac{v^2}{gR}$

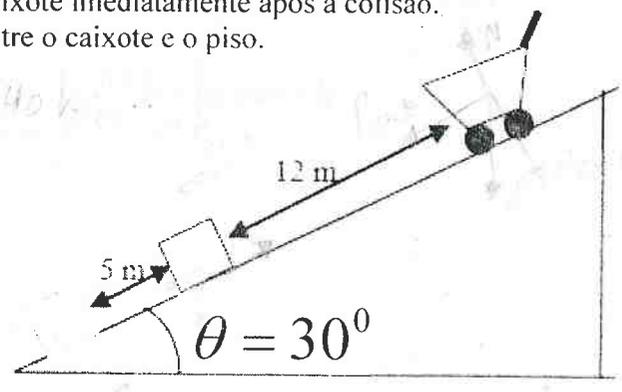
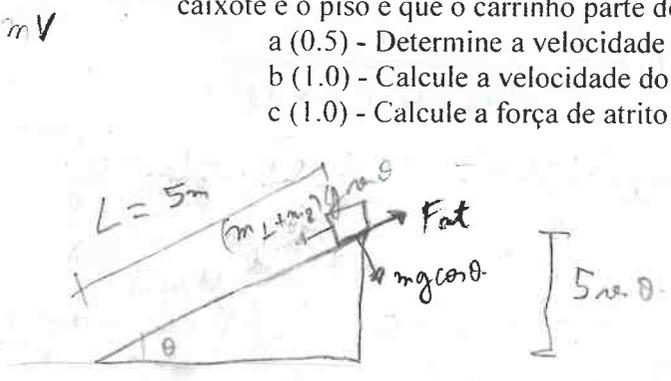
$\frac{mg}{R} = \frac{mv^2}{R}$

$N = 0$

$mgR =$

2ª Questão: Um carrinho de supermercado, de massa 20 kg, escapa da mão do seu condutor no topo de uma ladeira atingindo um caixote de 40 kg que estava 12 m abaixo ao longo da rampa. Em função da colisão, o caixote se movimenta e para 5 m abaixo da sua posição original, como mostra a figura. Supondo que o choque foi **elástico**, que só há atrito entre o caixote e o piso e que o carrinho parte do repouso:

- a (0.5) - Determine a velocidade do carrinho imediatamente antes da colisão.
- b (1.0) - Calcule a velocidade do caixote imediatamente após a colisão.
- c (1.0) - Calcule a força de atrito entre o caixote e o piso.

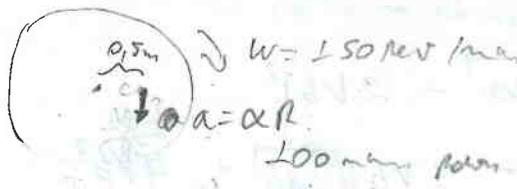


$$(m_2 - m_1) g \sin \theta - F_{at} = m_2 a$$

$F_{at} =$

$$\Delta s = v_0 t + \frac{a t^2}{2}$$

$$\Delta \theta = \omega_0 t + \frac{\alpha t^2}{2}$$



$$w = w_0 - \alpha t$$

$$0 = 150 - \alpha \cdot 100$$

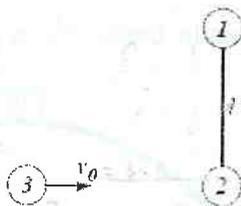
3ª Questão: Um volante de uma máquina a vapor gira com uma velocidade angular constante de 150 rev/min. Quando o vapor é cortado (instante $t = 0$), o atrito dos mancais leva a roda a parar em 100 minutos. O momento de inércia dessa roda em relação ao eixo de rotação é de 50 kg m^2 . Suponha aceleração angular constante e determine:

- (1,0) - quantas rotações são realizadas pela roda até atingir o repouso;
- (1,0) - as componentes radial e tangencial da aceleração (em relação a uma pessoa parada ao lado da máquina) de uma partícula posicionada sobre a roda, a 50 cm do eixo de rotação, no instante $t = 0$;
- (0,5) - o trabalho realizado pela força de atrito.

$$m a = \frac{m \alpha}{R} = \frac{m \omega^2}{R^2}$$

4ª Questão: Um halter formado por dois discos 1 e 2, iguais, de massa m e pequeno raio, unidos por uma barra rígida de massa desprezível e comprimento $L = 0,3\text{ m}$, repousa sobre uma mesa sem atrito. Um terceiro disco, de mesma massa m , desloca-se com atrito desprezível e velocidade $v_0 = 3\text{ m/s}$ sobre a mesa, perpendicularmente ao halter, e colide frontalmente com o disco 2. Após o choque o disco 3 está parado. Após o choque:

- (0,5) - qual é a velocidade do centro de massa do halter?
- (1,0) - qual é a velocidade angular de rotação do halter em torno do eixo que passa por seu centro de massa?
- (1,0) - O choque é elástico? Justifique.



FORMULÁRIO

$$I = \sum m r^2 ; ; F = G \frac{mM}{R^2} ; U = -G \frac{mM}{R} ; G \approx 6,7 \times 10^{-11} \text{ Nm}^2 / \text{kg}^2$$

$$w_0 = \sqrt{\frac{k}{m}} ; \gamma = b / m ; w_0 > \gamma / 2 \Rightarrow x = A_0 e^{-\gamma t / 2} \cos(\omega t + \phi) ; \omega = \sqrt{w_0^2 - \gamma^2 / 4} ;$$

$$w_0 < \gamma / 2 \Rightarrow x = A_1 e^{-(\gamma / 2 - \beta) t} + A_2 e^{-(\gamma / 2 + \beta) t} ; \beta = \sqrt{\gamma^2 / 4 - w_0^2} ;$$

$$x(t) = x_T(t) + x_P(t) ; x_P = A_\Omega \cos(\Omega t + \phi) ; A_\Omega = \frac{F_0}{m} \frac{1}{\sqrt{(w_0^2 - \Omega^2)^2 + \gamma^2 \Omega^2}} ;$$

$$\phi = -\arctg\left(\frac{\gamma \Omega}{w_0^2 - \Omega^2}\right) ; \Omega_{RLS} = \sqrt{w_0^2 - \gamma^2 / 2}$$